

# Introdução ao Método de Elementos Finitos

Duilio Conceição

Departamento de Matemática  
UFRRJ

3 de fevereiro de 2012



## Desigualdade de Poincaré-Friedrichs

$\Omega$  contido em um cubo  $n$ -dimensional de lado  $s$ .

Então

$$\|v\|_0 \leq s\|v\|_1; \quad \forall v \in H_0^1(\Omega).$$

[CASO  $\Omega = (a, b)$ .  $s = b - a$ .]

$C_0^\infty(a, b)$  é denso em  $H_0^1(a, b)$

Seja  $v \in C_0^\infty(a, b)$ . Então  $v(a) = v(b) = 0$

$$v(x) = v(a) + \int_a^x v'(t) dt = \int_a^x v'(t) dt$$

Pela desigualdade de Cauchy-Schwarz

$$|v(x)| = \left| \int_0^x 1 \cdot v'(t) dt \right|$$



Pela desigualdade de Cauchy-Schwarz

$$\begin{aligned} |v(x)| &= \left| \int_0^x 1 \cdot v'(t) dt \right| \\ &\leq \left( \int_0^x 1^2 dt \right)^{1/2} \left( \int_0^x |v'(t)|^2 dt \right)^{1/2} \end{aligned}$$

Dai, com  $s = b - a$ ,

$$|v(x)|^2 \leq (x - a) \int_0^x |v'(t)|^2 dt \leq s \int_a^b |v'(t)|^2 dt$$

Integrando obtemos

$$\int_0^x |v(x)|^2 dt \leq s^2 \int_a^b |v'(t)|^2 dt$$

(veja Dietrich Braess para demonstração do resultado)



## Teorema

Se  $\Omega$  é limitado então  $|\cdot|_1$  é uma norma em  $H_0^1(\Omega)$ , equivalente a norma  $\|\cdot\|_1$ . Além disso, se  $\Omega$  está contido no cubo de lado  $s$

$$|v|_1 \leq \|v\|_1 \leq (1+s)|v|_1, \quad \forall v \in H_0^1(\Omega).$$

Com isso, em  $H_0^1(\Omega)$ ,

$$|v|_1 = a(v, v)^{1/2} = \left( \int_{\Omega} (\nabla v)^2 \right)^{1/2}$$

é chamada norma da energia. Denotada também por  $\|\cdot\|_a$ .



## Observação

A desigualdade também é válida nos seguintes espaços

- $H_0^1(\Omega, \Gamma)$ , i.e.,  $u = 0$  em  $\Gamma \subset \Omega$ .
- $V = \{v \in H^1(\Omega); \int_{\Omega} v \, dx = 0\}$  (Funções com média zero)



## Teorema de Lax-Milgram

Seja  $V$  um espaço de Hilbert, e  $a : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  uma forma bilinear tal que

- continuidade:  $a(u, v) \leq \alpha \|u\| \|v\|; \forall u, v \in V.$
- coercividade:  $a(v, v) \geq \beta \|v\|^2.$

Então, dado um funcional linear limitado  $f : V \rightarrow \mathbb{R}$ , existe uma única solução  $u \in V$  do problema variacional

$$a(u, v) = (f, v); \quad \forall v \in V$$



## EDP

$$\begin{cases} -\Delta u = f & \text{em } \Omega \\ u = 0 & \text{em } \partial\Omega \end{cases}$$

## Problema Variacional

Achar  $u \in H_0^1(\Omega)$  tal que

$$a(u, v) = (f, v) \quad \forall v \in V$$

onde

$$a(u, v) = \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v \, dx \quad \text{e} \quad (f, v) = \int_{\Omega} f(x)v(x) \, dx$$

- Existência de solução
- Unicidade



Continuidade:  $a(u, v) \leq \alpha \|u\| \|v\|$

Desigualdade de Cauchy-Schwarz:

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v \, dx &\leq \left( \int_{\Omega} |\nabla u|^2 \, dx \right)^{1/2} \left( \int_{\Omega} |\nabla v|^2 \, dx \right)^{1/2} \\ &= |u|_1 |v|_1 \leq \|u\|_1 \|v\|_1 \end{aligned}$$

Coercividade:  $a(v, v) \geq \beta \|v\|_1^2$

Dado  $v \in H_0^1(\Omega)$ , pela desig. de Poincaré-Friedrichs:

$$|v|_1 \geq C \|v\|_1$$

Logo,  $a(v, v) = |v|_1^2 \geq \beta \|v\|_1^2$





Como  $a(\cdot, \cdot)$  é contínua e coerciva, então pelo teorema de Lax-Milgram, o problema variacional possui solução única.

## Problema Variacional

Achar  $u \in H_0^1(\Omega)$  tal que

$$a(u, v) = (f, v) \quad \forall v \in V$$



## EDP

$$\begin{cases} -\Delta u = f & \text{em } \Omega \\ u(x) = g(x) & \text{para todo } x \in \partial\Omega \end{cases}$$

## Problema Variacional

Achar  $u \in H^1(\Omega)$  tal que

$$\begin{cases} a(u, v) = (f, v) & \forall v \in V \\ u = g & \text{em } \partial\Omega \end{cases}$$

Continuidade: (OK)



# Redução a uma condição de fronteira homogênea

Seja  $u_o : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  uma função em  $C^2(\Omega) \cap C^0(\Omega)$ , tal que

$$u_o(x) = g(x) \quad \text{em } \partial\Omega$$

Se  $u$  é solução da EDP original, então  $w = u - u_o$  satisfaz

$$\begin{cases} -\Delta w = f_1 & \text{em } \Omega \\ w = 0 & \text{em } \partial\Omega \end{cases}$$

onde  $f_1 = f + \Delta u_o$

Se  $w$  é solução da EDP acima, então  $u = w + u_o$  é solução da EDP original.



UFRRJ

# Redução a uma condição de fronteira homogênea

Seja  $u_o \in C^2(\Omega) \cap C^0(\Omega) \cap H^1(\Omega)$  tal que  $u_o(x) = g(x)$  em  $\partial\Omega$ .

Achar  $w \in H_0^1(\Omega)$  tal que

$$a(w, v) = (f, v) \quad \forall v \in H_0^1(\Omega)$$

Este problema admite solução única!

Lembremos que  $(-\Delta u_o, v) = a(u_o, v)$

O problema variacional acima é equivalente a

Achar  $u \in H^1(\Omega)$  tal que

$$\begin{cases} a(u, v) = (f, v) & \forall v \in H_0^1(\Omega) \\ u - u_o \in H_0^1(\Omega) & \text{(formulação fraca da condição em } \partial\Omega) \end{cases}$$



UFRRJ

## EDP

$$\begin{cases} -\Delta u = f & \text{em } \Omega \\ \nabla u(x) \cdot \vec{n} = g(x) & \text{para todo } x \in \partial\Omega \end{cases}$$

Consideremos  $V = \{v \in H_0^1(\Omega); \int_{\Omega} u(x) \, dx = 0\}$

## Problema Variacional

Achar  $u \in V$  tal que

$$a(u, v) = (f, v) \quad \forall v \in V.$$

A desig. de Poincaré-Friedrichs é válida em  $V$ .

Podemos aplicar o teorema de Lax-Milgram.



$\mathcal{T}^h$  uma malha em  $\Omega$ .

$V^h \subset H^1(\Omega)$  espaço de elementos finitos

Como  $V^h$  é subespaço fechado de  $H^1(\Omega)$ , pode-se aplicar o teorema de Lax-Milgram.

## Problema Variacional

Achar  $u^h \in V_0^h$  tal que

$$a(u^h, v) = (f, v) \quad \forall v \in V_0^h$$

onde  $V_0^h = \{v \in V^h; v(x) = 0 \text{ em } \partial\Omega\}$



Interpretação Geométrica de Elementos Finitos:

Note que  $\langle u, v \rangle = a(u, v) = \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v \, dx$  é um produto interno em  $H_0^1(\Omega)$ .

## Problema Variacional

Achar  $u \in H_0^1(\Omega)$  tal que

$$a(u, v) = (f, v) \quad \forall v \in V$$

$V^h$  espaço de elementos finitos

## Problema Variacional (elementos finitos)

Achar  $u^h \in V^h$  tal que

$$a(u^h, v) = (f, v) \quad \forall v \in V^h$$



Para qualquer  $v \in V^h \subset H_0^1(\Omega)$

$$a(u - u^h, v) = a(u, v) - a(u^h, v) = (f, v) - (f, v) = 0.$$

[FIGURA. ORTOGONALIDADE]



UFRRJ



# Propriedade de Minimização

Definimos o funcional linear  $J : V \rightarrow \mathbb{R}$

$$J(v) = \frac{1}{2}a(v, v) - (f, v)$$

Prob. Minimização (M)

Achar  $u \in V$  tal que

$$J(u) \leq J(v) \quad \forall v \in V$$

(isto é,  $u$  é mínimo de  $J$  em  $V$ )

Prob. Variacional (V)

Achar  $u \in V$  tal que

$$a(u, v) = (f, v), \quad \forall v \in V$$

Os problemas (M) e (V) são equivalentes.



UFRRJ

# Demonstração:

Seja  $u \in V$  a solução de  $V$ .

Seja  $v \in V$ . Ponha  $w = v - u \in V$ .

$$\begin{aligned} J(v) &= J(u + w) = \frac{1}{2}a(u + w, u + w) - (f, u + w) \\ &= (1/2)a(u, u) - (f, u) + a(u, w) - (f, w) + (1/2)a(w, w) \\ &= J(u) + 0 + (1/2)a(w, w) \geq J(u). \end{aligned}$$

$$a(u, w) = (f, w)$$

$$J(u) = \frac{1}{2}a(u, u) - (f, u)$$



UFRRJ

# Demonstração

Seja  $u$  solução de  $(M)$ , i.e.,  $J(u) \leq J(v) \quad \forall v \in V$

Fixemos  $v \in V$ . Para qualquer  $\varepsilon \in \mathbb{R}$  temos que

$w = u + \varepsilon v \in V$ , e

$$J(u) \leq J(u + \varepsilon v)$$

Definimos a função real  $g$

$$g(\varepsilon) = J(u + \varepsilon v) = \frac{1}{2}a(u + \varepsilon v, u + \varepsilon v) - f(u + \varepsilon v)$$

$$\frac{1}{2}a(u, u) + \varepsilon(u, v) + \frac{\varepsilon^2}{2}a(v, v) - (f, u) - \varepsilon(f, v)$$

Note que  $g(0) = J(u)$  e portanto  $g(0) \leq g(\varepsilon)$ .

$0$  é um mínimo de  $g$ , done  $g'(0) = 0$ .

$$g'(\varepsilon) = a(u, v) - (f, v) + \varepsilon a(v, v)$$

$$g'(0) = a(u, v) - (f, v) = 0$$



UFRRJ

Consideremos

- $u \in H_0^1(\Omega)$  a solução de  $a(u, v) = (f, v) \quad \forall v \in H_0^1(\Omega)$
- $u^h \in V_0^h \subset H_0^1(\Omega)$  solução de  $a(u^h, v) = (f, v) \quad \forall v \in V_0^h$ .

## Lema de Céa

Existe  $C > 0$  tal que

$$\|u - u^h\|_1 \leq C \inf_{v \in V_0^h} \|u - v\|_1$$



# Demonstração do lema

Pela desig. de Poincaré-Friedrichs

$$\begin{aligned}\|u - u^h\|_1^2 &\leq c_1 |u - u^h|_1^2 = c_1 a(u - u^h, u - u^h) \\ &= c_1 \left[ a(u - u^h, u) - a(u - u^h, u^h) \right] \\ &= c_1 a(u - u^h, u)\end{aligned}$$

Note que  $a(u - u^h, v) = 0, \forall v \in V_0^h \subset H_0^1(\Omega)$ .

Para todo  $v \in V_0^h$ , pela desig. de Cauchy-Schwarz e Poincaré

$$\begin{aligned}a(u - u^h, u) &= a(u - u^h, u) - a(u - u^h, v) \\ &= a(u - u^h, u - v) \leq c_2 \|u - u^h\|_1 \|u - v\|_1\end{aligned}$$

Então, com  $C = c_1 c_2$ ,

$$\|u - u_h\|_1^2 \leq C \|u - u_h\|_1 \|u - v\|_1 \Rightarrow \|u - u_h\|_1 \leq C \|u - v\|_1$$



UFRRJ

Vamos construir um operador

$$\mathcal{I}^h : C(\Omega) \rightarrow V^h$$

Consideremos como exemplo o espaço de elementos finitos

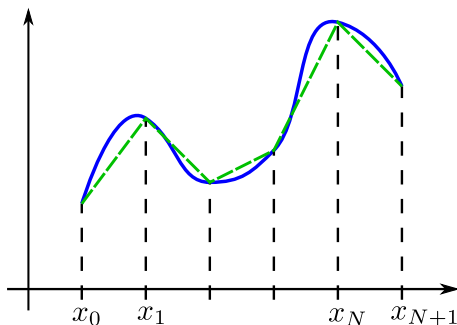
$$V_h = \{v \in C(\Omega); v|_{[x_i, x_{i+1}]} \text{ é linear} \}$$



# Operadores de Interpolação

Dada  $f \in C(\Omega)$  definimos  $\mathcal{I}^h(f) \in V$  tal que

$$\mathcal{I}^h(f)(x_i) = f(x_i)$$



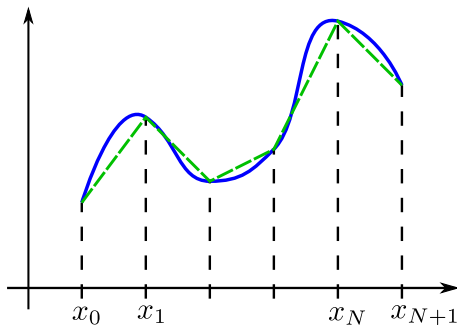
Outra forma:  $\mathcal{I}^h(f)(x) = \sum_{i=0}^{N+1} \alpha_i \phi_i(x)$  onde  $\alpha_i = f(x_i)$ .



UFRRJ

# Operadores de Interpolação

- $\mathcal{I}^h$  está bem definido
  - Dado  $f \in C(\Omega)$  existe um único elemento  $v \in V^h$  tal que  $\mathcal{I}^h(f) = v$ .
- $\mathcal{I}^h$  não é uma função injetiva...



UFRRJ



Pelo lema de Céa

$$\|u - u^h\|_1 \leq C \inf_{v \in V^h} \|u - v\|_1 \leq C \|u - \mathcal{I}^h(u)\|_1$$

## Lema

Seja  $\Omega = (a, b)$  ou  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ .

$\mathcal{T}^h$  uma família de triangulações quase-uniforme de  $\Omega$ .

$V_0^h$  espaço de funções lineares por partes associado a  $\mathcal{T}^h$ .

Então

$$\|u - \mathcal{I}^h u\|_1 \leq Ch \|u\|_2$$

onde

$$\|f\|_2 = \left( \int_{\Omega} f(x)^2 |\nabla f|^2 + \sum_{ij} (\partial_{ij} f)^2 \, dx \right)^{1/2}$$



- Note que  $u \in H^2(\Omega)$ .
- Pelo lema obtemos o seguinte resultado

$$\|u - u^h\|_1 \leq Ch\|u\|_2$$

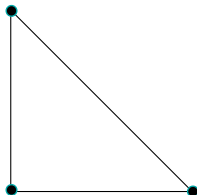
- A convergência é linear
- Quando  $h$  é dividido por 2 espera-se que o erro seja dividido por 2

Há outras interpolações: por exemplo [Clement](#).



## Malha triangular

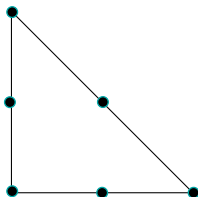
### 1. Linear $\mathcal{M}_0^1$



- elemento  $C^0$  (contínuo)
- $\Pi_{\text{ref}} = \mathcal{P}_1$
- Graus de liberdade por elemento: 3



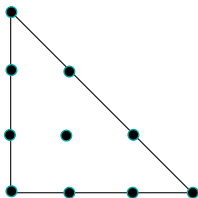
## 2. Quadrático, $\mathcal{M}_0^2$



- elemento  $C^0$
- $\Pi_{\text{ref}} = \mathcal{P}_2$
- Graus de liberdade por elemento: 6



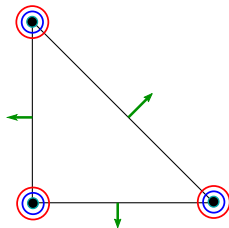
## 3. Cúbico $\mathcal{M}_0^3$



- elemento  $C^0$
- $\Pi_{\text{ref}} = \mathcal{P}_3$
- Graus de liberdade por elemento: 10



## 4. Argyris



- elemento  $C^1$  (consideravelmente mais difícil implementação)
- $\Pi_{\text{ref}} = \mathcal{P}_5$
- Graus de liberdade por elemento: 21
- Derivadas até ordem 2 nos vértices
- derivada normal no ponto médio das faces



## Bilinear **FIGURA**

- elemento  $C^0$
- $\Pi_{\text{ref}} \subset \mathcal{P}_2$
- Graus de liberdade por elemento: 4
- $u|_{\partial T_k} \in \mathcal{P}_1$ :
  - linear nas arestas do elemento



## Teorema

$t \geq 2$ .

$\mathcal{T}^h$  triangulação **shape-regular** de  $\Omega$ . Então existe  $C$  tal que

$$\|u - \mathcal{I}^h u\|_m \leq Ch^{t-m} |u|_t, \quad \forall u \in H^t(\Omega)$$

onde

- $0 \leq m \leq t$
- $\mathcal{I}^h$  é o operador de interpolação por polinômios de grau  $t - 1$ .



UFRRJ



$$\begin{cases} u_t = k\Delta u & \text{em } \Omega \\ u(0, x) = u_o(x) & \text{em } \Omega \text{ condição inicial} \\ u(t, x) = g(x) & \text{em } \partial\Omega \end{cases}$$

onde  $k$  é a condutibilidade do meio.

Considerando  $v \in H_0^1(\Omega)$ , e integrando em ambos os lados da EDP

$$\int_{\Omega} u_t v(x) \, dx = - \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v \, dx$$

ou

$$\int_{\Omega} u_t v(x) + \nabla u \cdot \nabla v \, dx = 0.$$



Usando series de Taylor ( $\kappa = \Delta t$ )

$$u(t + \kappa, x) = u(t, x) + \kappa \partial_t u(t, x) + \kappa^2 r(t, x)$$

onde  $r(t, x)$  é o resto, que é uniformemente limitado em  $t$  e  $x$ .

$$\partial_t u(t, x) = \frac{u(t + \kappa, x) - u(t, x)}{\kappa} + \kappa r(t, x)$$

O erro nesta aproximação é da ordem de  $\kappa$ . Denotemos  $u^n(x) = u(t_n, x)$ , onde  $t_n = n\kappa$ . Então

$$\partial_t u(t, x) \equiv \frac{u^{n+1}(x) - u^n(x)}{\kappa}$$



Fazendo uma discretização no tempo do tipo Euler reverso

$$\int_{\Omega} \frac{u^{n+1} - u^n}{\kappa} v(x) + \nabla u^{n+1} \cdot \nabla v \, dx = 0.$$

ou

$$\int_{\Omega} (u^{n+1} - u^n) v(x) + \kappa \nabla u^{n+1} \cdot \nabla v \, dx = 0.$$

Donde

$$\int_{\Omega} u^{n+1} v(x) + \kappa \nabla u^{n+1} \cdot \nabla v \, dx = \int_{\Omega} u^n v(x) \, dx$$

A forma bilinear agora é

$$a(u, v) = \int_{\Omega} u(x) v(x) + \kappa \nabla u \cdot \nabla v \, dx$$



# Método Reverso Euler Galerkin

Se  $u^n \in V^h$ , então  $u^{n+1} = \sum_j \alpha_j^{n+1} \phi_j$        $u^n = \sum_j \alpha_j^n \phi_j$   
Tomando  $v = \phi_i(x)$ , o lado esquerdo fica



UFRRJ

# Método Reverso Euler Galerkin

Se  $u^n \in V^h$ , então  $u^{n+1} = \sum_j \alpha_j^{n+1} \phi_j$       $u^n = \sum_j \alpha_j^n \phi_j$

Tomando  $v = \phi_i(x)$ , o lado esquerdo fica

$$\int_{\Omega} \sum_j \alpha_j^{n+1} \phi_j(x) \phi_i(x) \, dx + \kappa \int_{\Omega} \nabla \left( \sum_j \alpha_j^{n+1} \phi_j(x) \right) \cdot \nabla \phi_i(x) \, dx$$

$$= \sum_j \alpha_j^{n+1} \int_{\Omega} \phi_j(x) \phi_i(x) \, dx + \kappa \sum_j \alpha_j^{n+1} \int_{\Omega} \nabla \phi_j(x) \cdot \nabla \phi_i(x) \, dx$$

$$= \sum_j \alpha_j^{n+1} \left( \int_{\Omega} \phi_j(x) \phi_i(x) \, dx + \kappa \int_{\Omega} \nabla \phi_j(x) \cdot \nabla \phi_i(x) \, dx \right)$$

$$(A)_{ij} = \int_{\Omega} \nabla \phi_j(x) \cdot \nabla \phi_i(x) \, dx \quad (M)_{ij} = \int_{\Omega} \phi_j(x) \phi_i(x) \, dx$$

$M$  é chamada matriz de massa.



UFRRJ

O lado direito

$$\begin{aligned}\int_{\Omega} u^n \phi_i(x) \, dx &= \int_{\Omega} \sum_j \alpha_j^n \phi_j(x) \phi_i(x) \, dx \\ &= \sum_j \alpha_j^n \int_{\Omega} \phi_j(x) \phi_i(x) \, dx\end{aligned}$$

$$\mathbf{b} = (b)_i = \sum_j \alpha_j^n \int_{\Omega} \phi_j(x) \phi_i(x) \, dx = M \mathbf{u}^n$$

onde  $\mathbf{u}^n = (\alpha_1^n, \dots, \alpha_N^n)$ .

$$(M + \kappa A) \mathbf{u}^{n+1} = \mathbf{b}$$



UFRRJ